

UR20

技术规格

UR20是我们推出的首款下一代工业协作机器人，采用全新设计，可提高30%的速度和扭矩、提供先进的运动控制能力和卓越的用户体验。

优傲协作机器人可以为您的应用提供难以置信的多功能性和无以伦比的易用性。UR20更是其中的杰出代表，其20千克的有效载荷和1750毫米的工作半径使其成为码垛、机器装载等各种应用的理想选择。

联系方式

上海市静安区
普济路88号
静安国际中心
B座19楼
+86 21 61326299
www.universal-robots.cn
ur.china@universal-robots.com

第1版，2022年5月发布

* 初始规格。保留更改权利。

UR20* 规格

有效载荷	20 kg (44.1 lbs)，在全重心偏移和整个工作空间内
工作半径	1750 mm (68.9 in)
自由度	6个旋转关节
编程	带PolyScope图形用户界面的12英寸触摸屏
功耗，最大平均值	1500 W
功耗，中等设置的典型值（近似值）	500 W
安全	17个可配置的安全功能
认证	EN ISO 13849-1，PLd Category 3以及EN ISO 10218-1，UL1740

性能

力感应，工具法兰	作用力，x-y-z	扭矩，x-y-z
范围	200 N	20.0 Nm
精确度	5.5 N	0.2 Nm
准确度	10 N	1 Nm

移动

位姿可重复性，符合ISO 9283	± 0.05 mm	
轴移动	工作范围	最大转速
基座	± 360°	± 120°/s
肩关节	± 360°	± 120°/s
肘关节	± 360°	± 150°/s
腕关节1	± 360°	± 210°/s
腕关节2	± 360°	± 210°/s
腕关节3	± 360°	± 210°/s
典型TCP速度	2 m/s	

特点

IP等级	IP54
ISO 14644-1洁净室级别	5
噪声	低于65 dB(A)
机器人安装	任意方向
工具I/O端口	
数字输入	2
数字输出	2
模拟输入	2
工具I/O电源电压	12/24 V
工具I/O电源	2 A（双针） 1 A（单针）

物理

基座尺寸	Ø 245 mm 6 x M10 60° 105 mm 中心距
材料	铝合金，塑料，钢
工具法兰	EN ISO-9409-1-80-6-M8
连接器类型	M8 M8 8针
电缆长度（机器人手臂）	6 m (236 in)
重量（含电缆）	64 kg (141.1 lbs)
工作温度范围	0-50°C (32-122°F)
湿度	90%RH（无冷凝）

控制箱 特点

IP等级	IP44
ISO 14644-1洁净室级别	6
工作温度范围	0-50°C
湿度	90%RH（无冷凝）
I/O端口	
数字输入	16
数字输出	16
模拟输入	2
模拟输出	2
位置码盘数字输入	4
I/O电源	24V 2A
通信	500 Hz控制频率 Modbus TCP PROFINET Ethernet/IP USB 2.0, USB 3.0
电源	100-240VAC, 47-440Hz

物理

控制箱尺寸 (W x H x D)	460 mm x 449 mm x 254 mm (18.2 in x 17.6 in x 10 in)
重量	12 kg (26.5 lbs)
材料	粉末涂层钢

控制箱也可选择OEM版本

3档位示教器 特点

IP等级	IP54
认证证书	EN ISO 10218-1:2011 EN ISO 13849-1:2015
湿度	90% RH（无冷凝）
显示屏分辨率	1280x800像素
物理	
材料	塑料
示教器尺寸 (W x H x D)	300 mm x 231 mm x 50 mm (11.8 in x 9.1 in x 1.97 in)
重量	1.8 kg (3.961 lbs) 包括1 m示教器电缆
电缆长度	4.5 m (177.17 in)

